## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number :

11-160424

(43)Date of publication of application: 18.06.1999

(51)Int.Cl.

G01S 13/91 G01S 3/782

(21)Application number: 09-326651

(71)Applicant : NEC CORP

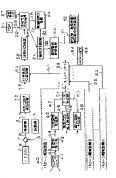
(22)Date of filing:

(72)Inventor: KONDOU TENPEI 27.11.1997

## (54) AIRPORT GROUND SURFACE MONITOR DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an airport ground surface monitor device which can reduce control operations by an air-traffic controllers and increase safety in an airport ground surface, by recognizing positions and identification numbers of all airplanes and vehicles moving on the airport ground surface in a congested state and automatically sending a collision alarm to objects which may possibly collide. SOLUTION: The flight names, vehicle numbers, moving directions, and positions of all the airplanes and vehicles on the airport ground surface are recognized by using image data of video cameras 41 installed at different places on the airport and character recognition by image processing and displayed while correlated with an airport



ground surface detection radar. Further, this device is equipped with a collision alarm transmission device 60 which automatically sends a collision alarm to the airport ground surface and an airplane/ vehicle-mounted collision alarm reception device 62 which receives the information and generates an alarm.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

27.11.1997

Searching PAJ Page 2 of 2

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number] 2973302 [Date of registration] 03.09.1999

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right] 03.09.2002

# (19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

# (11)特許出願公開番号 特開平11-160424

(43)公開日 平成11年(1999)6月18日

(51) Int.Cl. <sup>8</sup>		識別記号	FI		
G01S	13/91		G01S	13/91	P
	3/782			3/782	A
G 0 8 G	5/06		G 0 8 G	5/06	A

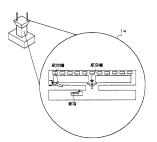
		審査請求 有 請求項の数3 〇L (全 9 頁
(21)出職番号	特顧平9-326651	(71) 出顧人 000004237 日本電気株式会社
(22) 出願日	平成9年(1997)11月27日	東京都港区芝五丁目7番1号
		(72)発明者 近藤 天平
		東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気板
		式会社内
		(74)代理人 弁理士 高橋 韶男 (外4名)

### (54) 【発明の名称】 空港面監視装置

(57) 【要約】

【課題】 適密化する空港面において空港面を移動する 全ての航空機及び車両の位置と識別番号を改職し、衝突 の可能性がある対象物に対して衝突警報を自動的に発す ることにより、航空管制室の管制業務の軽減及び空港面 の安全性を高めることができる空港面監視装置を提供す

【解決手段】 空機面の数箇所に設置したビデオカメラ 41の間後ゲークと画像処理による字認識を用いて 速港面を移動方向、及び位置を認識し、空機面接助レーダと の相関を取って表示する。また、衝突警告を空機面に自 動的に発信する衝突警告送行該敵番60と、発信された情 報を受けて警告を発する前立機・車両搭載衝突警告受信 装置62を有している。



## 【特許請求の範囲】

【請求項1】 (a) 空港面を移動する航空機や車両等の目標物を提知する空港面控制レーダン。

(b) 前記目標物を撮影するビデオカメラと、

前記ビデオカメラが撮影した画像より前記目標物を抽出 する目標物抽出部と、

前記目標物より前記目標物の識別番号を認識する文字認 識処理部と、

前記目標物より前記目標物の移動方向を識別する移動方 向識別処理部と、

前記目標物より前記呂標物の座標を求める座標情報付加 部と、

前記文字認識処理部、前記移動方向識別処理部、及び前 記座媒情報付加部とからそれぞれに出力されたデータを 合し、第1の目標物データを出力するデータ合成部 と、

からなる複数のパターン認識装置と、

- (c) 前記第1の目標物データを蓄積する入力バッファ と.
- (d) 前配空港面探知レーダの出力に基づいて得られる 第2の目標物データと前記入力パッファに蓄積された第 1の目標物データの位置相関を取る位置相関処理装置
- (e) 前記第1の目標物データ及び前記処理相関処理装 優の出力に基づく画像を表示する表示装置と、 を具備してなる空港面監視装置。

【請求項2】 航空機に関する情報を書えたデータベース及び専用に関する情報を書えたデータベースを具備 し、前記文字観點処理部で発データに対って音情報を 前記データベースから引き出し、その情報を前記表示接 鑑に表示することを特徴とする請求項1記載の空槽面能 根路響。

【請求項3】 前記表示装置 一出力されるデータに基づ いて、就空機を車両が需要する可能性を予別、衝突の 可能性がある場合に衝突警告情報を出力する衝突予測装 蔵と、前記衝突警告情報を出力し、空港運に耐記衝突警 音情報を受信する衝突警告を搭置と、舷定機や車両に 搭載され前記衝突警告定信装置が発信した前記衝突警告 情報を受信して衝突警告を発する机空機・車両搭載衝突 管告受信接重とを見備することを特徴とする請求項1ま たは請求項2に記載の空港正整視装置。 【発明の詳細心説明】

#### (36) シストンターが加い子がない

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、空港面の管制作 業を支援する空港面監視装置に採わり、特に面像駅環処 理及び文字認識処理を用いて、管制作業の負荷の軽減や 管報の自動化を図った空港面監視装置に関する。

[0002]

【従来の技術】図5は空港面探知レーダ(Airport Surf ace Detecting Equipment、以下ASDEという)を多 機能化した空港面監視装置のプロック図である。符号1 は空港面を提知するレーダアンテナ、2はレーダ電波を 発信するための送信機、3は送信機2よって送信された 重波が反射して戻ってきた電波を受信する受信機、6は 送信機2または受信機3が送信または受信する電波、7 はレーダアンテナ1から受信した電波と送信機2から送 信する電波とを切り替えるサーキュレータ、8は受信機 3 が受信する受信電波である。符号 9 は送信機 2 が送信 する送信電波、10は受信機3によって受信された極座 標の受信信号、12はASDEの受信信号10から方位 及び距離のレーダエコーの連続性を判定し目標を検出す るASDE目標検出装置、15はASDE目標検出装置 12で検出した目標の方位及び距離を示す信号である。 符号13はASDE輸出目標にコールサイン等の識別符 号を付加する職別符号付加装置、14は空港面内を移動 する航空機や車両を表示する高機能表示装置、16は統 空機の識別番号を表示するための表示データ信号であ

【0003】 符号17はレーダエコーに基づいて空機向 辺空域にある航空機の進入及び出発の管制を行う1次監 視レーダ (Airport surveillance Radar, 以下ASRと いう) 及び地上からの質問設置 (インタロゲータ)より 符号パルスを送信し、航空機の応答装置 (トランスポン ダ)により特定の符号パルスで応答し、これを受信解読 して機削する2次監視レーダ (Secondary Surveillance Radar, 以下SSRという)、18はASR/SSRの レーダエコーから目標を検出するASR/SSRの場 リーダエコーから目標を検出するASR/SSRの関係 SR/SSR受信信号、20はASR/SSE目標検出 装置18によって検出された航空機の位置及びまりに よる応答信号等を航空機に割り当てたコードであるビー コンコード機関である。

【0004】 落号21 は板空機の飛行ルート、便名、機 体番号等のデータベースを有する飛行計画情報処理装置 (Flisht Data Processing、以下FDPという)、22 はFDPによるデータ信号である。符号2 は注金地球型 位システム (Global Positioning System。以FGPS という) を稼載した車両において自己の位置と識別符号 を送信する車両搭載GPS送信機。23 は車票稼載GP 芝活情機 2 による位置及び運制符号を受信で検出する 車両目標検出装置、26は車両位置及び車両番号の通信 電波、26は車両の位置と車両番号を付加するための車 両位置及び車両番号号機である。

【0005】 符号27は可視ガメラまたは適素外輪カメ ラ等の光学式センサ、28は光学式センサが出力する画 像データ、29は画像処理によるプラインド目標検出装 置、30はプラインド位置に移動する航空機等の目標位 置信号である。符号31は衝突予測装置。32は衝突管 線信号、33はKSSRモードS送受信機。34は改容信号、35は位置頻定装置、36は携定位置板でゲーコン コード信号である。

【0006] 次に動作を説明する。レーダアンテナ1は 站信機2よって送信された電波を空港面内に発射する。 安信機3は空港面内を移動する航空機等のレーダエコー を受信する。受信機3によって受信された極座原の受信 信号10からASDE目標検出装置12により航空機を 目標物0万位及び距離信 外15を出力する。

【0007】 着強した放空機に対して識別番号を付加するためASR/SSR17を用いる。ASR/SSR1 標検出装置18はASR/SSR17による受信信号に基づいて減空機の位置及びビーコンコード情報の信号20と出力する。但し、SSR6がビーコンコードとASDEの機出が繋が11度後であるためにはASR/SSR2ASDEの機知螺旋が重模している必要がある。大なち、SSRに対いて着陸機のビーコンコードを取得し、SSRにて被出ができている例にASDEとの相関を取り、ビーコンコードを数等し、

【0008】FDP21は航空機の飛行ルート、便名等 のデータベースを有し、フライトプランのデータ信号2 2を出力する。

【0009】 東周は、ASDEで検出されるが、FDP 21から機別番号を得ることはできないため車両幣数 PS送信機24からGPSで雲出される自車率の位置と 車両国有に割り当てられた車両番号を送信する。車両位置及び 車両番号構整25を出力する。

【0010】ASDEレーダの死角となる領域では光学 式センサを用いる。光学式センサ27はエプロン照明灯 や空港ゼルに設置されレーダアンテナ1で死角となる領 域を映し出し、ブラインド目標検出装置29にて機像画 像をパターン認識する画像処理を用いて報定機を検出し で空港内の延度と維度に検算して目標位置をプラインド 目標位置信条30として出力する。

【0011】出発航空機に環別番号を付加するためには SSRモードS質問信号を利用する。SSRモードSが 搭載されている航空機は、優別質問が可能であるために SSRモードS質問信号を与えその応零信号をSSRモードS質問信号をよその応零信号をSSRモードS受信機33で受信し、受信信号34として配置標 定装置35に出力する。位度標定装置35は、航空機位 置及びビーコンコードを検出し、これらの信号36を出 力する。

【0012】境別符号付加速盤13にてこれらの信号1 5、20、22、30、36年の同一目標に対し、位置 相関処理、追尾処理を行い、25からの信号をもとに隣 別番号付加処理を行い、高機能表示装置14に航空機及 び車両の表を行う。職別符号付加装置13に対す処 運後、衝突予測処理装置31にて航空機や車両の衝突予 割を行い同時に高機能表示装置14に表示させることも 可能である。

#### [0013]

【発明が解決しようとする課題】図5に示す空機面監視 装置にあっては、有視界飛行方式 (Visual Flight Rule s、以下VFRという)の航空機はそのビーコンコード が固有でないことがあるためにASR/SSRのビーコ ンコード20とFDP21より航空機を識別することは できない場合がある。また、SSRモードSの応答用機 器の電源は、離陸直前に投入し、着陸直後に切断するこ とになっているため、出発機の識別は滑走路上のみで有 効であり、誘導路を移動中の出発機は識別ができない。 SSRモードSは最新式の大型航空機にのみ搭載されて いるために、小型の航空機や年月を経た古い型の航空機 は識別することができない。さらに、レーダ等の死角に なっている場所は可視カメラ等を用いた光学センサによ って航空機の探知を行うが航空機の存在が分かるのみで 航空機の識別はできないために識別符号を付加すること はできない。このような理由により、空港面にいる航空 機全てに識別番号を付加することはできず、識別番号の 付加されていない航空機については管制官が直接無線交 信によって識別し、管制を行うことになるために管制官 の負荷が高くなるという問題がある。

10014]また、車両の機別は空港を差行する全での 車両に車両停載CPS送信機を搭載する必要がある。 般にGPS受信機はその機心翻差は100m段表り、 ららに空港をを行する車両の形状は特殊なものが多く、 GPSのアンテナの取行位置で関位誤差に大きく影響するため、後付けによってアンテナを設置するのは困難で ある。ASDBとGPSからの関位結果の相関から機割) するにしても、過密化している空海において数十四程度 に近接している車両の環別には、GPS受信機の誤差を 考慮すると吸界がある。また、航空機や車両の衝突へ到した を行い、表大幅度に危険な性を表示しても、見発・ を行い、表大幅度に危険な性を表示しても、の、見逃す 可能性が十分にあり、就空機や車両に対する指示が遅れ ることも有り程る。

【0015】本発明は、このような事情に鑑みてなされたもので、遠密化する空港面において空港面を移動する 全ての航空機と収率両の企置を識別番号を影像し、衝突 の可能性がある対象物に対して衝突警報を自動的に発す ることにより、統空管制官の管制業務の優級及び空港面 の安全性を高めることができる空港面監視装置を提供す ることを目的とする。

### [0016]

【課題を解決するための手段】請求項1、記載の発明 は、空港面を移動する航空機や車両等の目標物を採知す 空港面深知レーダと、前記目標物を撮影するビデオカ メラと、前記ビデオカメラが撮影した画像より前記目標 物を抽出する目標物抽出部と、前記目標物より前記目標 物の識別番号を認識する文字認識処理部と、前記目標 より前記目標物の移動方向を機別する移動方向議別処理 部と、前記目標物より前記目標物の座標を求める座標情 機付加部と、前記と実施処理部、前記移動方向識別処 地たデータを合成し、第1の月標物データを出力するデータを伝統とからなる複数のパターン認識速度と、前記 引の目標等データを護力スカバッファと、前記 第1の目標等データを護力スカバッファと、前記 第一分の位置性的を取る位置性関処理装置と、前記第12 のの位置性間を取る位置性関処理装置と、前記第12 び第2の目標物データを表示も表示装置とを備え、前 記位置和短処理装置によいて位置相関が取れた第120 にの重相関が取れた。10日間標準 にの自標物データを表示して位置相関が取れた第120 にの重相関が取れなかった目標物とて実施置に表示 示し、位置相関が取れなかった目標物とで表で異な テータ及び第2の目標物データをそれぞれ単位で表示装置 に表示するとを特徴としている。

【0017】請求項2に記載の発明は、航空機に関する 情報を蓄えたデータベース及び車両に関する情報を蓄え たデータベースを具備し、前記文字認識処理部で得た目 標物データに対応する情報を前記データベースから引き 出し、その情報を表示接握に表示することを特徴として いる。

[0018]請求項3に記載の発明は、前記移動方向禁 基に、航空機や本岡が開発付金、 基に、航空機や本岡が開発する可能性を予測し、衝突の 可能性がある場合に衝突等音情線を出力する衝突予測接 置と、前記鎖気響音情線を入力し、空港画に前記衝突警 音情線を発信する衝突警告送信装置が発信した前記衝突警告 接載され前近衝突警告送信装置が発信した前記衝突警告 機・車両停載衝突警告送信装置が発信した前記衝突警告 機・車両停載衝突撃告送信装置とを具備し、空港面で實 後・車両停載衝突撃告受信装置とを具備し、空港面で實 を発すること特徴としている。

#### [0019]

【発明の実施の形態】以下、本発明の一実施形態による空港面監視装置を図面を参照して説明する。図1 に同実 経形態のプロック図である。この図において、符号4 0 はバターン影響接置であり、バターン影響接置4 0 の前 を通過する航空機や車両を最影するため可視光や宗外線 参手用いた光学式のビデオカメラ4 1 と、得られた画像 から核空機や車両を目標物として抽出する 8 博物抽出部 4 3 と、目標物から機体番号や率両離別番号と認識する 文字影類处距部4 5 と、抽出した目標物の移動方向を縁 別する移動方向機別処理部4 6 と、目標物の位置座標を 付加する遅伸線付加部4 9 と 1 表 行加する遅伸線付加部4 9 と 1 表 があ方向機別処理部4 6 と 1 程物の位置座標を があ方向機別処理部4 6 と 1 程物の位置座標を おする形成が一分を同一のデータとして合成するデータ合成の65 1 とからたる れぞれに出力されたデータを同一のデータとして合成す

【0020】符号42はビデオカメラ41より出力された画像データあり、符号44は目標物抽出部43で抽出した目標物をデジタル化した画像デジタルデータであ

る。符号47は機体番号または単同識別番号情報であ 。符号48は移動方向識別処理部46で処理した移動 方向情報である。符号50は延標情報付加那で処理した 座螺位置情報である。符号52は目標物に関する情報を データ合成がある1で同一のデータ合成した目標物情報で ある。符号53は複数のパターン認識接近40からの情 報を蓄積し、必要に応じて目標物識別情報54を出力する る入力パッファである。符号63はASDEの処理に るACP(Azzauth Count Pulse、以下ACPとい

う)、ARP (Azimuth Reference Pulse、以下ARP という)であり、常号64はACP/ARP63より出 力され、目標物識別情報54を出力するタイミングを取 る信息である。

【0021】符号55はASDE目標検出装置12より 出力された目標物の方位及び野難信号15と目標物能力 情報54との位置相関を取り、これらのデータを合成す る位置相関処理装置である。符号56は位置相関処理装 置55で相関が取れた目標物について追尾処理を行う道 を処理装置である。符号57は立即開鎖形響がが成立 車両に関する情報(所集会社名や單型等)をデータペー ス化して記録した車両データペース(以下データペース をDBという)である。符号57はアレた目標物に対して 電別符号を代加する強別符号付加変度である。

【0022】図2は同実施形態の空港外のレイアウト図である。この図において、符号40は上述したパターン影識接置である。パターン認識装置 40は博導路、滑走路及び窓港内の道路の交差点やランプ周辺を出入りする。 航空機や車両の全体像がビデオカメラ41の機影視野内に収まるように数カ所に設置する。このような設置を行うことにより空港内の展所に存在する航空機や車両を各国における機体の製造を発量等を示しており、車両にはアルファベットや数字等からなる車両超角駅内に存在する航空機や車両を接回には対ら機体の配位にない。ビデオカメラ41は、撮影を中分に読み取り、判別できる程度の解像座を有する。図3は同業施形態の高機能表示装置14における両面の表示例である。図3に同業施形態の高機能表示装置14における両面の表示例である。図3

【0023】次に、図1を参照して、動作を説明する。 パターン認識装置40の前を通過する旅空機や車両を デオカメラ41により撮影し、画像データ42を出わす る。画像データ42は目標や抽出部43に入力し、デジ タルのデータに変換する、要換したデジタルデータに面 して抽出し、その結果を目載情報として付加し、画像デ ジタルデータ44として、文字認識処理部45、移動方 向識別処理部46、及び遊標情報付加部49へそれぞれ 出力する。

【0024】文字認識処理部45では、画像デジタルデ

ータ44の目標物領域からさらに航空機の機体番号や車 両の車両識別番号の領域を抽出する。次にその領域には 機体番号や車両識別番号が存在するので、それらの番号 はアルファベットや数字で記されているなどの法則を基 に画像処理によるパターン認識処理を用いてその領域に 記されている機体番号や車両識別番号を認識する。識別 した情報は機体番号または車両識別番号情報47として データ合成部51へ出力する。また、移動方向識別処理 部46は、画像デジタルデータ44の目標物領域の画像 上の位置と、記憶しておいた直前の画像上の位置と、バ ターン認識装置40の設置位置及び方向とから目標物の 移動方向を識別する、識別した情報は移動方向情報48 としてデータ合成部51へ出力する。また、座標情報付 加部49は、画像デジタルデータ44の目標物領域の中 心座標を求め、パターン認識装置40の設置位置及び方 向とから、目標物の位置座標を求める。求めた情報は座 標位置情報50としてデータ合成部51へ出力する。な お、文字認識処理部45、移動方向識別処理部46、及 び座標情報付加部49は同時進行で処理を行う。

【0025]データ合成部51では機体番号または車両 搬別番号信機47、移動方向情機48及び延減位置情 報を1つの情報に合成して、目標物情報5ととして入力 バッファ53へ出力する、複数のパターン製機設置40 から出力する日間物情報5をパターン製機設置40 に整理して入力パッファ53に蓄積する。入力パッファ 53 はACP/ARP63のトリガ信号64と同期を取 り目標地を開発後46年の

【0026] 位置相関処理装置55比、目標聴別情報5 4を入力バッファ53より入力して得た航空機や車両の 目標物のボータに対してASDE目標検出要直12で検 出された目標物の方位及び距離信号15との相関を解析 して同一であるものに対して機体番号や車両値別番号物 が見つからなかった場合、すなわら、ASDE目標検出 装置12から内情報のみだった場合か、またはパターン 認識装置40かの情報のみだった場合は、それぞれ単 級の情報のみで処理を終行した。

(0027)タグを付加した熱空機や車両は、追尾処理 接置56で移動力向情報を用いて追尾処理を行い、誘導 部や滑走路、空港内道路やランプ上を出入りする目標物 のカウントを行うことで数量の程理をする。次に、各目 様に付加されているタグは機体番号や車両機別番号であ り、管制含が通常用いている識別情報ではないためい 放空機であれば便名に、車両のれば会社をや車両名等 に変換して表示する。識別符号付加装置59で各目標物 に付加されているタグをキーワードとしてFDP21や 車両DB57より目標物のを生または車両手を検索 して表示する。のがあれば目標物に付加されているタグに 検索した結果を追加して表示データ信号16とする をした結果を追加して表示データ信号16とする もした結果を追加して表示データに 定したタグに対応する登録事項が見つからなかった場合 はタグに追加処理は行わず、表示データ信号16とす る。表示データ信号16は、高機能表示装置14に表示 する。図3は高機能表示装置14に表示データ16を表 示したイメージ図である。

【0028】また、表示データ信号16は衝突予測装置 31に入力し、各目標物の移動方向を解析して衝突予測 処理を行い、衝突の可能性があると判断した場合は衝突 軽報信号32として高機能表示接触14に表示データ信 号16の表示結果に重ね合わせて表示する。

【0029】次に図4を参照して、他の実施形態を説明 する。図4において、符号60は衝突警告送信装置であ り、符号62は各航空機及び車両に搭載した航空機・車 間接重衡深警中受信接置である。

【0031】水に動作を説明する。 衝突予制速度31で 航窓機や車両等が衝突の可能性があるという判断がさ 水、衝突警報信号32が出力された場合、衝突警告送信 装置60は衝突警報信号32を入力し、衝突警告機信 1として空港面にその情報を自動的に発信する。衝突警 合情報61には衝突の可能性があると判断された机空機 使があると判断された相手の航空機の型式または車両の 車職等と、相手の相対方位と、相手までの相段距離がき まれる。衝突等告情報61を受信した全での板空機・車 自機数衝突警告受信装置62は、受信した情報の事 機の機体部号または自車両の車両識別番号を含まれてい ないかを判別し、含まれていればその情報を寄などでパ イロットや運転に伝情等な

#### [0031]

【発明の効果】以上説明したように、請求項」に載めの発 駅によれば、空港面を移動する全ての航空機や車両を契 知し、さらに識別符号を付加した状態で高機能を示器置 に表示できるという効果が得られる。また、全ての概空 機を表示できるために、航空部官は紅空機 で受信をして職別するという仲業を行わないで済むため 管制薬務を行う繋の負荷を低減できるという効果が得ら れる。

【0032】また、請求項2の発明によれば、航空管制 官に分かりやすい、航空機の便名や車両名といった表現 の識別符号で高機能表示装置に表示できるため、表示を 見ながら管制業務を行う際の負荷を低減できるという効 果が得られる。

【0033】また、請求項3の発明によれば、航空管制 含が高機能表示装置に表示された衝突警報を見逃すこと などによって対応が遅れても衝突の可能性がある航空機 や車両に対して警告を自動的に伝達することができると いう効果が得られる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施形態の構成を示すプロック図で ある。 [図2] 同実施形態におけるバターン認識装置40の配置を示すレイアウト図である。 【図3】同実施形態における高機能表示装置14の表示

画面イメージ図である。 【図4】本発明の他の実施形態の構成を示すプロック図

(34) 本元明の他の夫處形態の傳成を示すプロック図 である。

【図5】従来の空港面監視装置の構成を示すプロック図 である。

【符号の説明】

1 4 · · · 高機能表示装置 16 · · · 表示データ信号 21 · · · 飛行計画情報処理装置(FDP) 22 · · ・飛行計画情報

31・・・衝突予測装置 32・・・衝突警報信号 40・・・バターン認識装置 41・・・ビデオカメラ

42・・・画像データ 43・・・目標物抽出部

44・・・画像デジタルデータ 45・・・文字認識処

理部

46···移動方向識別処理部 47···車両識別番 号情報

48・・・移動方向情報 49・・・座標情報付加部 50・・・座標位置情報 51・・・データ合成部 5 2・・・目標物情報

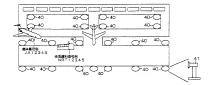
53・・・入力バッファ 54・・・目標物識別情報 55・・・位置相関処理装置 56・・・追尾処理装置 57・・・車両データベース 58・・・車両データ

59・・・識別符号付加装置 60・・・衝突警告送信 装置

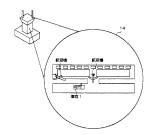
6 1・・・衝突警告情報 6 2・・・航空機・車両搭載 衝突警告受信装置

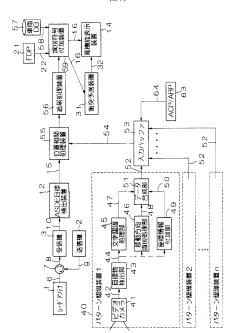
63・・・ACP/ARP 64・・・ACP/ARP トリガ信号

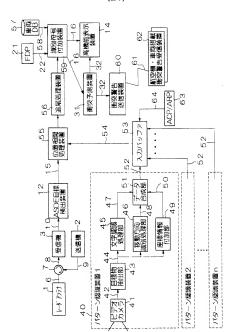
#### [図2]

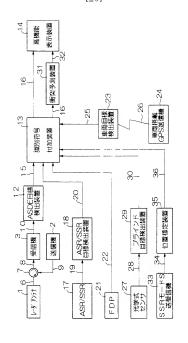


[図3]









-9-